「京一般利用者」からの情報提供

信定 克幸 (分子研)

共同研究者 野田 真史 (CMSI研究員・分子研)



「京」一般利用情報交換会 2013.5.8@理研神戸

申請書に関して

- 京を使う準備が着実に出来ているかどうか
 - ✓ 物性研のマシンで○○のスペック

 - ✓ それを踏まえて、京の準備計算で□□のスペックが出ている
 - ☑ どこがボトルネックで、何をすればどこまで解決できそうか

 - ☑ 最終的にサイエンスとして何が得られそうなのか
- 以上の項目が具体的に書かれているかどうかが鍵と思われます

研究課題について

- 🍚 そもそも京を使うべき研究課題なのか
 - 🗹 明らかに超並列に不向きな研究課題がある
 - 🗹 何でもかんでも取り敢えず京で計算しようとするところに問題
 - 🗹 所詮計算機との考えがある限り基本的に無理。少なくとも非生産的。
 - ☑ サイエンティストにとって計算機が手段であることは言われなくても 分かっている
 - ✓ 超並列計算からどんな新しいサイエンスを提案できるのか

★ サイエンスとしての側面

光と物質の相互作用再考



光と物質の非一様相互作用と自己無撞着相互作用は完全に無視

光と物質の非一様相互作用と自己無撞着相互作用の典型例









場に注目:FDTD



近接場の情報有り 物質の情報は誘電率のみ

光エネルギー変換デバイス





X. Zhang et al., Nature Material, 5, 452 (2006)

近接場光励起ダイナミクスを利用した 光・電子機能性ナノ構造体の理論設計

背後にある物理は何か?

光と物質の露な相互作用 (双極子近似を超えた光学応答)

太陽光エネルギー変換



物質が決まれば物性が決まる







ナノ光応答理論



非一様相互作用に関して

T. Iwasa and K. Nobusada, Phys. Rev. A <u>82</u>, 043411 (2010) T. Iwasa and K. Nobusada, Phys. Rev. A <u>80</u>, 043409 (2009)

時間依存コーンシャム方程式



- M. Noda, T. Yasuike, K. Nobusada, and M. Hayashi, Chem. Phys. Lett. 550, 52 (2012)
- T. Iwasa and K. Nobusada, Phys. Rev. A <u>82</u>, 043411 (2010)
- T. Iwasa and K. Nobusada, Phys. Rev. A <u>80</u>, 043409 (2009)
- Y. Kawashita, K. Yabana, M. Noda, K. Nobusada, T. Nakatsukasa,
- J. Mol. Struct.: Theochem <u>914</u>, 130 (2009)
- K. Nobusada and K. Yabana, Phys. Rev. A 75, 032518 (2007)
- K. Shiratori, K. Nobusada and K. Yabana, Chem. Phys. Lett. 404, 365 (2005)
- K. Nobusada and K. Yabana, Phys. Rev. A <u>70</u>, 043411 (2004)

実時間・実空間差分電子ダイナミクス法



rather brute force approach but ...

straightforward manner no basis set dependence easy to discuss time-dependent phenomena nonlinear effects are tractable suitable for massive parallelization

Simple Algorithm for TD-KS equation



Finite Difference in Real Space

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t}\psi_{l}(\mathbf{r},t) = \begin{bmatrix} -\frac{\hbar^{2}}{2m}\nabla^{2} + \frac{e^{2}}{4\pi\varepsilon_{0}}\int \frac{n_{e}(\mathbf{r}',t)}{|\mathbf{r}-\mathbf{r}'|}d\mathbf{r}' + V_{xc} + V_{ion} + V_{laser} \end{bmatrix}\psi_{l}(\mathbf{r},t)$$
finite difference approximation
J. R. Chelikowsky et al., Phys. Rev. B 50, 11355 (1994)
$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t}\psi_{l}(x_{i}, y_{j}, z_{k}, t) \qquad \textbf{9-pt FD}$$
diagonal & off-diagonal
$$= -\frac{\hbar^{2}}{2m}\sum_{n=-4}^{4} \begin{bmatrix} C_{n}\psi_{l}(x_{i} + n\Delta x, y_{j}, z_{k}, t) + C_{n}\psi_{l}(x_{i}, y_{j} + n\Delta y, z_{k}, t) + C_{n}\psi_{l}(x_{i}, y_{j}, z_{k} + n\Delta z, t) \end{bmatrix}$$

$$+ [V_{H}(x_{i}, y_{j}, z_{k}, t) + V_{xc}(x_{i}, y_{j}, z_{k}, t) + V_{ion}(x_{i}, y_{j}, z_{k}, t) + V_{laser}(x_{i}, y_{j}, z_{k}, t)]\psi_{l}(x_{i}, y_{j}, z_{k}, t)$$

$$gaussian diagonal solution diagonal box
$$\sim 50\dot{A} \times 50\dot{A} \times 50\dot{A}$$$$

Hartree Potential

•Conjugate gradient method might be better, i.e., iterative method •alternative method, FFT (?)

algorithm of CG

initial vectors

$$Z^{(0)} = -\frac{e^2}{\varepsilon_0}n_e - \nabla^2 V_{\mathrm{H}}^{(0)}$$
$$P^{(0)} = Z^{(0)}$$

residual vector

$$Z^{(k)} = -\frac{e^2}{\varepsilon_0} n_e - \nabla^2 V_{\rm H}^{(k)} << 1$$

$$\begin{split} T^{(k+1)} &= \nabla^2 P^{(k)} \\ A^{(k+1)} &= (Z^{(k)} \cdot Z^{(k)}) / (Z^{(k)} \cdot T^{(k+1)}) \\ V^{(k+1)}_{\rm H} &= V^{(k)}_{\rm H} + A^{(k+1)} P^{(k)} \\ Z^{(k+1)} &= Z^{(k)} - A^{(k+1)} T^{(k+1)} \\ C^{(k+1)} &= (Z^{(k+1)} \cdot Z^{(k+1)}) / (Z^{(k)} \cdot Z^{(k)}) \\ P^{(k+1)} &= Z^{(k+1)} + C^{(k+1)} P^{(k)} \end{split}$$

H. Flocard et al., Phys. Rev. C <u>17</u>, 1682 (1978)

Time Propagation in Real-Time: Taylor Expansion

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi_l(\mathbf{r}, t) = H \psi_l(\mathbf{r}, t)$$

$$\Rightarrow \psi_l(\mathbf{r}, t + \Delta t) = \exp\left(-i\frac{H(t + \Delta t/2)}{\hbar}\Delta t\right)\psi_l(t)$$

$$\approx \sum_{n=0}^4 \frac{1}{n!} \left(-i\frac{H(t + \Delta t/2)}{\hbar}\Delta t\right)^n \psi_l(t)$$

alternative propagation methods:

ex.

1) Crank-Nicholson operator method

2) Split operator method with FFT

unconditionally stable even for large step size,

but higher cost per one step and not suitable for massively parallel computation

Grid vs. Orbital Parallelization

node1	node2	node3	node1	node2	deno3
<mark>space1</mark>	space2	<mark>space3</mark>	<mark>orb1</mark>	<mark>orb2</mark>	<mark>orb3</mark>
all orb	all orb	all orb	all space	all space	all space
node4	node5	node6	node4	node5	node6
space4	space5	space6	<mark>orb4</mark>	<mark>orb5</mark>	<mark>orb6</mark>
all orb	all orb	all orb	all space	all space	all space
node7	node8	node9	node7	node8	node9
<mark>space7</mark>	space8	<mark>space9</mark>	<mark>orb7</mark>	<mark>orb8</mark>	<mark>orb9</mark>
all orb	all orb	all orb	all space	all space	all space

全体通信増大 (電子密度計算に起因)



 $n_e(\mathbf{r}, t) = 2\sum_{l}^{N/2} |\psi_l(x_i, y_j, z_k, t)|^2$

Bottleneck in solving poisson equation



Bottleneck in Laplacian operation

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi_l(\mathbf{r}, t) = H\psi_l(\mathbf{r}, t)$$

$$\Rightarrow \psi_l(\mathbf{r}, t + \Delta t) = \exp\left(-i\frac{H(t + \Delta t/2)}{\hbar}\Delta t\right)\psi_l(t)$$

$$\approx \sum_{n=0}^4 \frac{1}{n!} \left(-i\frac{H(t + \Delta t/2)}{\hbar}\Delta t\right)^n \psi_l(t)$$

$$H \cdot \left(\begin{array}{c} \psi_l \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c} a \end{array} \right) \Rightarrow H \cdot \left(\begin{array}{c} a \end{array} \right) = \left(\begin{array}{c} b \end{array} \right) \Rightarrow \cdots$$



C₆₀×16のベンチマーク



コア数	480	7680	15360
理論性能比	10.50%	9.36%	7.81%

15360コアでの計算の内訳



Bench mark (TDDFT) 2012年当時

実績値

K-Computer

最大並列度	8192core(Altix) 576core(京・トライアル枠) 15,360core(京・大規模枠1月)	京 98304core(2012年6月)
最大メモリ/コ ア	0.002 GB	0.15 GB
並列化方法	MPI+OpenMP : MPI1024/OpenMP8	98304core:MPI 12288+ OpenMP 8
速度向上率	C₆₀array (数百原子系) 75-85%	数千原子系 75%(2012 年 6 月)
実行性能	10.56% (京 576 コア) 7.81% (京15,360コア)	15%(2011 年10月)
通信オーバー ヘッド	C ₀ヮラーレンのベンチマーク 17% (1024 コア)	10%以下

申請時点での準備状況

- (1) 最大実行ノード数 12288ノード
- (2) 実行並列化率 99.984 % ※速度向上率は、75.3%(12288ノード・6144ノード比)
- (3) 演算性能値(実行効率)
 3.25% (12288ノード)
 4.19% (6144ノード)

蛇足:

- 特別支援課題なので、事実上、京を一切使用できない
- ・完全に崖っぷちの状態
- しかし、広く万遍無く採択するのも困る
- 大学のスパコンと棲み分け必要

K(京)-Computer and its High Performance Architecture



世界最高速レベル 8コア / ノード 8万ノード以上 (~66万コア)

我々の超並列プログラミングの現状 全ノードを使い切る計算 66万コア並列(3月中旬) 参考までに ※現在の世界最速: Cray Titan (1位) IBM Sequoia (2位)

- 闇雲に計算してもあまり成果は出ない
- 真に超並列スパコンを必要とする研究かどうか

十数~数十nmレベルの実在系近接場光励起ダイナミクスが射程距離圏内

量を質に変える事が出来るのか?



我々の例で言えば、電子と電磁場のカップリング

・十数~数十nmサイズのナノ構造体(量が質に変わるためのギャップ)
・超並列スパコン必須(手段の必然性・正当化)
・光・電子デバイス(成果)

まとめ

- ●ナノ光応答理論に基づく電子・電磁場カップリングダイナミクスの定式化
- ●実在系(十数~数十nm)をターゲットとする超並列光・電子協奏 ダイナミクスプログラム開発
- ●京コンピュータを使った実機稼働(66万コア並列)
- ●ピラジン・ナトリウム複合クラスター系におけるSERSのデモ

今後の展開

★ 実在系光・電子機能性デバイスの理論設計